

MCS-RP [RoboPick]시리즈 사양



한 번의 흐름으로 케이스 디팔레타이징 및 혼합 팔레타이징

당사의 MCS-RP [ROBOPICK] 그리퍼 시리즈는 동일한 EOAT 그리퍼를 사용하여 한 번의 흐름으로 자동 케이스 디팔렛타이징 및 혼합 팔레타이징을 가능하게 합니다. MCS-RP 시리즈는 3개의 그리퍼(포크 버전 1, 2)로 구성됩니다. MCS-RP 그리퍼를 사용하면 케이스 디팔렛타이징 및 혼합 팔레트화 소프트웨어 혼합 팔레트 빌딩을 위한 Vision이 필요합니다.

- ✓ MCS-RP는 1포크 버전(코봇 및 헤비 듀티 버전) 또는 2포크 버전(대형 케이스 또는 한 번에 2케이스용)으로 제공됩니다.
- ✓ MCS-RP는 동일한 EOAT 그리퍼를 사용하여 1 플로우에서 케이스 디팔 및 혼합 팔레타이징을 지원합니다.
- ✓ MCS-RP는 다양한 SKU의 높은 변동성에 적합합니다.
- ✓ MCS-RP에 필요한 비전 기술(케이스 디팔렛화용)
- ✓ 로봇 브랜드에 구애받지 않는 MCS-RP 그리퍼



MCS-RP [ROBOPICK] 사양



제품 및 이동 통신사

치수 캐리어	길이(mm)	너비(mm)	높이(mm)
유로 팔레트	1200	800	150
CHEPP 팔레트	1219	1016	141
블록 팔레트	914	914	120

치수 패키지	길이 IN MM	너비 IN MM	높이 IN MM
최소 치수 패키지	115	65	50
최대 치수 패키지	600	430	410

구체적 Mc 그리퍼 시리즈

MCS-RP 그리퍼	MCS-1RP	MCS-1RP HD	MCS-2RP
기본 프레임 길이	x	x	600mm
무게(제품 제외)	± 11 Kg	± 15 Kg	± 55 Kg

MCS-RP 그리퍼	MCS-1RP	MCS-1RP HD	MCS-2RP
포크 폭(WF)	100mm	100mm	100mm
포크(최대) 지지 길이(LF)	300mm	300mm	300mm
포크의 최대 두께	21mm	25mm	21mm
포크당 최대 부하	15 Kg	25 Kg	30 Kg (포크당 15Kg)
박스 클램프 실린더 스트로크	400mm	400mm	400mm
최대 허용 박스 클램프 힘	10 Kg	10 Kg	10 Kg

MC-RP 그리퍼 용량

픽업당 케이스 수	1 케이스 픽업 (*)	케이스 픽업 2개
최대 출력 용량 p/hr	450 CASE P/HR	900 CASE P/HR
출력 용량(80% 사용률)	360 CASE P/HR	720 CASE P/HR

(*) 예상 출력 용량은 픽업에 포함된 패키지 수를 기준으로 합니다. 계산을 위해 MCS-RP 그리퍼가 장착된 로봇의 사이클 시간을 8초로 가정했습니다.

케이블

표준 케이블 길이(전원 및 인터페이스)	길이 5m
5m 이상	요청 시

공기 공급 요구 사항

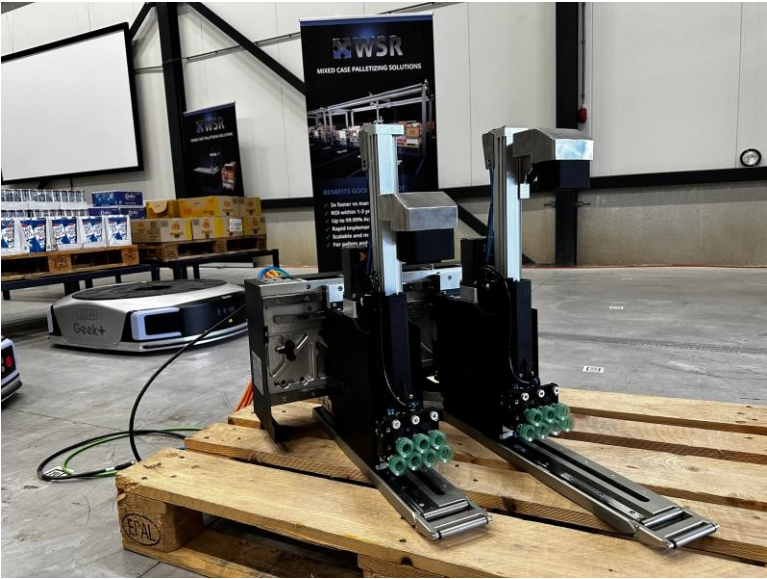
압력	6 바
직경 공기 공급 튜브	Ø12
공기 흐름(진공 포함)	40 l/min
최소 공기질	ISO 8573-1:2010 7 : 4 : 4

MCS-2 RP 그리퍼 컨트롤 및 인터페이스(2포크 버전에만 해당)

- 각 포크의 수평 스트로크에는 하나의 서보, 각 포크의 측면 이동에는 하나의 서보가 사용됩니다.
- 이러한 서보는 로봇 제어 캐비닛의 외부 서보 드라이브에 의해 제어됩니다.

MC-RP 그리퍼 컨트롤 & 파워

전력 요구 사항	
센서/밸브	24V DC, 48W
서보 (4)	1,6 KVA



- 센서 및 밸브 제어는 필드 IO 모듈을 통해 액세스할 수 있습니다.